Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «КАЛИНИНГРАДСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»

А.Н. Румянцев

ТЕХНИЧЕСКИЕ СРЕДСТВА АВТОМАТИЗАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ

Учебно-методического пособия по изучению дисциплины для студентов бакалавриата по направлению подготовки 15.03.04 Автоматизация технологических процессов и производств

Калининград Издательство ФГБОУ ВО «КГТУ» 2022

Рецензент:

кандидат технических наук, доцент, проректор по учебной работе ФГБОУ ВО «Калининградский государственный технический университет» В.И. Устич

Румянцев, А. Н.

Технические средства автоматизации и управления: учеб.-метод. пособие по изучению дисциплины для студентов бакалавриата по направлению подготовки 15.03.04 Автоматизация технологических процессов и производств / **А.Н. Румянцев.** – Калининград: Изд-во ФГБОУ ВО «КГТУ», 2022. – 21 с.

Учебно-методическое пособие является руководством по изучению дисциплины «Технические средства автоматизации и управления» для студентов направления подготовки 15.03.04 Автоматизация технологических процессов и производств. В нем представлен тематический план по дисциплине и даны методические указания по её самостоятельному изучению, подготовке к лабораторным и практическим занятиям и сдаче зачета, выполнению самостоятельной работы. Содержатся требования к текущей и промежуточной аттестации, определены критерии получения положительной оценки.

Табл. 7, список лит. – 12 наименований

Учебно-методическое пособие рассмотрено и одобрено в качестве локального электронного методического материала кафедрой цифровых систем и автоматики 28 сентября 2022 г., протокол $N \ge 2$

Учебно-методическое пособие рассмотрено и одобрено в качестве локального электронного методического материала методической комиссией института цифровых технологий ФГБОУ ВО «Калининградский государственный технический университет» 6 декабря 2022 г., протокол № 10

© Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Калининградский государственный технический университет», 2022 г. © Румянцев А.Н., 2022 г.

ОГЛАВЛЕНИЕ

1. Введение	4
2. Тематический план	5
3. Содержание дисциплины.	7
4. Методические указания по выполнению лабораторных занятий	11
5. Методические указания по выполнению практических занятий	12
6. Методические указания по выполнению самостоятельной работы	13
7. Методические указания по проведению занятий и освоению дисциплины	13
8. Требования к аттестации по дисциплине	14
8.1. Текущая аттестация	14
8.2. Промежуточная аттестация по дисциплине	16
9. Заключение	17
10. Библиографический список	19

1. Введение

Данное учебно-методическое пособие предназначено для студентов направления подготовки 15.03.04 Автоматизация технологических процессов и производств, изучающих дисциплину «Технические средства автоматизации и управления».

Целью освоения является формирование знаний и навыков в области технических средств автоматизации и управления (TCAuV).

Задачи изучения дисциплины:

- изучение принципов действия, структуры и состава ТСАиУ;
- формирование знаний работы локальных регуляторов в системах автоматизации и параметров их настройки;
- приобретение умений выбора, подключения и настройки ТСАиУ к технологическому объекту;
 - получение навыков программирования ТСАиУ.

В результате изучения дисциплины студент должен:

знать:

- основную терминологию, используемую в измерительной технике, системах автоматизации и управления;
- основные регулируемые электрические и неэлектрические величины (параметры);
- типовые структуры построения электрических, пневматических и гидравлических TCAuУ;
- основные виды серийных ТСАиУ, изготавливаемых на отечественных и зарубежных предприятиях, и их особенности эксплуатации;

уметь:

- выбирать из каталогов типы ТСАиУ в соответствии с техническим заданием и делать необходимые расчеты;
 - применять информационные технологии для автоматизации расчетов;
- использовать известные компьютерные программы моделирования работы ТСАиУ;

владеть:

- методами согласования параметров датчиков с ТСАиУ и компьютерами;
- программированием ТСАиУ на уровне опытного пользователя;
- методами диагностирования датчиков, контроллеров и исполнительных механизмов.

Дисциплина «Технические средства автоматизации и управления» относится к части, формируемой участниками образовательных отношений, и входит в состав Профессионального модуля (В) образовательной программы бакалавриата по направлению подготовки 15.03.04 Автоматизация технологических процессов и производств.

Дисциплина опирается на компетенции, полученные при изучении таких дисциплин, как «Вычислительные машины, системы и сети», «Технические измерения и приборы», «Теория автоматического управления», «Автоматизированный электропривод», «Разработка программного обеспечения систем автоматизации и управления технологическими процессами».

Знания, полученные студентами при освоении дисциплины, дополняются, расширяются, углубляются при изучении ряда дисциплин («Системы автоматизации и управления технологическими процессами», «Микропроцессорные системы автоматизации и управления» и др.) и могут использоваться в дальнейшей профессиональной деятельности.

Далее в пособии представлен тематический план, содержащий перечень изучаемых тем, выполняемых лабораторных работ, практических занятий, мероприятий текущей аттестации и отводимое на них аудиторное время (занятия в соответствии с расписанием) и самостоятельную работу. При формировании личного образовательного плана на семестр следует оценивать рекомендуемое время на изучение дисциплины, возможно, вам потребуется больше времени на выполнение отдельных заданий или проработку отдельных тем.

В разделе «Содержание дисциплины» приведены подробные сведения об изучаемых вопросах, по которым вы можете ориентироваться в случае пропуска каких-то занятий, а также методические рекомендации преподавателя для самостоятельной подготовки, каждая тема имеет ссылки на литературу (или иные информационные ресурсы), а также контрольные вопросы для самопроверки.

Раздел «Требования к аттестации по дисциплине» содержит описание обязательных мероприятий контроля самостоятельной работы и усвоения разделов или отдельных тем дисциплины. Далее изложены требования к завершающей аттестации — зачету.

Помимо данного пособия, студентам следует использовать материалы, размещенные в соответствующем данной дисциплине разделу ЭИОС, в которые более оперативно вносятся изменения для адаптации дисциплины под конкретную группу.

2. Тематический план

Общая трудоемкость дисциплины составляет 3 зачетные единицы (ЗЕТ), т.е. 108 академических часа контактной (лекционных, лабораторных и практических занятий) и самостоятельной учебной работы студента, в том числе связанной с текущей и промежуточной (заключительной) аттестацией по дисциплине.

Распределение трудоемкости освоения дисциплины по семестрам ОП, темам и видам учебной работы студента приведено ниже.

Формы аттестации по дисциплине:

- -очная форма, седьмой семестр зачет;
- заочная форма, седьмой семестр контрольная работа, зачет.

Таблица 1 – Тематический план лекционных занятий по очной форме обучения

Номер	Тема лекции	Объем работы, ч
п/п		
1	Основные принципы построения ТСАиУ	2
2	Датчики и коммутационные устройства	2
	ТСАиУ	
3	Исполнительные механизмы (ИМ)	2
4	Регуляторы	2
5	Преобразователи	1
6	Интерфейсы и протоколы ТСАиУ	2
7	Пневматические и гидравлические системы ав-	2
	томатизации	
8	Типовые структуры построения ТСАиУ	1
Итого		14

Таблица 2 – Тематический план лекционных занятий по заочной форме обучения

Номер	Тема лекции	Объем работы, ч	
п/п			
1	Основные принципы построения ТСАиУ	0,5	
2	Датчики и коммутационные устройства	-	
	ТСАиУ		
3	Исполнительные механизмы (ИМ)	0,5	
4	Регуляторы	-	
5	Преобразователи	0,5	
6	Интерфейсы и протоколы ТСАиУ	-	
7	Пневматические и гидравлические системы ав-	0,5	
	томатизации		
8	Типовые структуры построения ТСАиУ	-	
Итого		2	

3. Содержание дисциплины

Содержательно структура дисциплины представлена восемью тематическими блоками (темами).

Тема 1. Основные принципы построения ТСАиУ

Перечень изучаемых вопросов:

Цель и задачи изучения дисциплины. Место дисциплины в структуре образовательной программы. Планируемые результаты освоения дисциплины.

Терминология и место дисциплины в учебном процессе. Основная терминология, принятая в системах автоматизации. Место дисциплины в учебном процессе. Цели и задачи изучения дисциплины.

Технические процессы. Непрерывные и дискретные процессы, статические и астатические технические объекты управления, режим реального времени, виды автоматических систем, место ТСАиУ в технологическом процессе.

Рекомендуемая литература: [1], [2], гл. 1, [3], [5].

Контрольные вопросы:

- 1. В чем разница между непрерывными и дискретными технологическими процессами?
- 2. Какие объекты управления называются статическими?
- 3. Какие объекты управления называются астатическими?
- 4. Какие бывают виды автоматических систем?
- 5. Какое место в технологическом процессе занимают ТСАиУ?
- 6. Какие известны принципы автоматического управления?

Тема 2. Датчики и коммутационные устройства ТСАиУ

Перечень изучаемых вопросов:

Назначение датчиков в ТСАиУ. Основные технические требования. Характеристики. Перспективы развития. Специфические датчики, применяемые в ТСАиУ.

Виды коммутационных устройств. Электромагнитные и электронные коммутационные устройства, технические решения, характеристики.

Рекомендуемая литература: [1], гл. 2, [2], [4], [7-11].

Контрольные вопросы:

- 1. Какие интерфейсы и протоколы имеют датчики, подключаемые к ТСАиУ?
- 2. На каком принципе работают датчики измерения температуры?
- 3. Какой принцип работы полупроводниковых тензометров?
- 4. Где применяются датчики, работающие на эффекте Холла?
- 5. Где предпочтительнее использовать электромагнитные реле?
- 6. Каким образом можно ускорить или замедлить срабатывания контактов электромагнитного реле?

- 7. Какие преимущества и недостатки имеют электронные коммутаторы сигналов?
- 8. Какая элементная база используется в электронных коммутаторах?

Тема 3. Исполнительные механизмы (ИМ)

Перечень изучаемых вопросов:

Классификация ИМ. Назначение. Место ИМ в типовой системе управления. Состав и область применения ИМ электромоторного и электромагнитного типа. Гибридные ИМ. Примерный перечень ИМ, применяемых в пищевой промышленности. ИМ с цифровым интерфейсом.

Рекомендуемая литература: [1], гл. 3, [2], [3], [6-9].

Контрольные вопросы:

- 1. Какое назначение ИМ (исполнительного устройства, элемента)?
- 2. Из каких частей состоит ИМ электромоторного типа?
- 3. Какую функцию выполняют конечные выключатели ИМ электромоторного типа?
- 4. Из каких частей состоит ИМ электромагнитного типа?
- 5. Как осуществляется управление ИМ электромоторного типа с помощью интерфейса «токовая петля» (ИРПС)?
- 6. Какие цифровые интерфейсы применяются для управления ИМ?
- 7. С какой целью в ИМ электромоторного типа применяется потенциометрический датчик?

Тема 4. Регуляторы

Перечень изучаемых вопросов:

Классификация регуляторов. ПИД -, позиционные и импульсные регуляторы. Поведение П-, ПИ-, ПД- и ПИД – регуляторов при подаче на их вход некоторого аналогового сигнала. Передаточные функции и переходные характеристики П-, ПИ- ПД- и ПИД- регуляторов. Параметры настройки. Область применения. Передаточные функции статических и астатических объектов.

Применение микропроцессорных регуляторов (МПР) для реализации разных законов регулирования. Использование МПР для 2-х и 3-х позиционного регулирования температуры в камере, управления заслонкой подачи теплоносителя и т.д. Реализация ПИД - закона регулирования импульсным способом. Датчики, с которыми может работать регулятор. Подключение мощных термоэлектрических нагревателей к МПР. Управляющая сеть с МПР. Регистрация параметров с помощью моста КСМ и компьютера.

Рекомендуемая литература: [1], гл. 4, [2], [4], [6-9].

Контрольные вопросы:

- 1. Какой передаточной функцией можно описать работу ПИД регулятор?
- 2. Какие параметры настройки линейного ПИД регулятора?

- 3. Какая составляющая ПИД регулятора уменьшает статизм характеристики до значения близкого к нулю?
- 4. В чем разница между передаточной и переходной функциями регулятора?
- 5. Где применяются 2- и 3-х позиционные регуляторы?
- 6. Какие параметры имеет позиционный регулятор?
- 7. Как работает импульсный регулятор с широтно-импульсной модуляпией?
- 8. Как программируются МПР?

Тема 5. Преобразователи

Перечень изучаемых вопросов:

Назначение преобразователей в ТСАиУ. Аналого-цифровые и цифроаналоговые преобразователи (АЦП, ЦАП). Принципы построения АЦП и ЦАП. Смещенный и дополнительный двоичный код. Функциональная схема типового ЦАП. Назначение элементов. Таблица числовых значений. Характеристики, погрешности преобразования.

Типы преобразователей (преобразователи частота-напряжение, напряжение частота и др.)

Рекомендуемая литература: [1], гл. 5, [2], [5], [6-9].

Контрольные вопросы:

- 1. Где применяются АЦП?
- 2. Где применяются ЦАП?
- 3. Какие принципы преобразования применяются в других типах преобразователей?
- 4. Как оценивается погрешность преобразователей?
- 5. Как преобразовать уровень логических сигналов технологии ТТЛ в КМОП и наоборот?
- 6. Что такое цифровой триггер Шмитта с гистерезисом и его назначение?
- 7. Как работает преобразователь выходного сигнала компаратора в логический сигнал технологии ТТЛ?
- 8. Как преобразовать положительный цифровой сигнал в отрицательный?

Тема 6. Интерфейсы и протоколы ТСАиУ

Перечень изучаемых вопросов:

Широко распространенные интерфейсы в ТСАиУ. Параллельный и последовательный способ обмена информацией между ТСАиУ. Параллельный интерфейс Centronics (ИРПМ-М), реализуемый LPT- портами компьютера. Принцип передачи и уровни сигналов. Последовательные интерфейсы. Режимы обмена информацией: дуплексный, полудуплексный и симплексный. Последовательный ин-

терфейс COM- порта стандарта RS-232C (Стык C2). Уровни сигналов передатчика и приемника. Техническая характеристика. Формат асинхронной передачи информации стандарта RS-232C.

Интерфейс стандарта RS-485 и его протоколы. Техническая реализация интерфейсов и характеристики. Уровни сигналов интерфейса RS-485. Принцип смещения. Соединение нескольких TCA в сеть. Защита устройств от перенапряжения в линии связи. Дополнительные меры защиты от помех.

Интерфейс «токовая петля». Принцип, техническая реализация и область применения.

Промышленный интерфейс Ethernet. Назначение, характеристики.

Технические средства локальных сетей ТСАиУ. Коаксиальные и оптоволоконные кабели, витые пары, WiFi, Bluetooth и др.

Рекомендуемая литература: [1], гл. 6, [2], [4], [6-9].

Контрольные вопросы:

- 1. Как работает параллельный интерфейс?
- 2. Как работает последовательный интерфейс?
- 3. Протоколы интерфейса RS-485?
- 4. Какой принцип работы интерфейса «токовая петля»?
- 5. Где применяется интерфейс «токовая петля»?
- 6. Почему чаще всего в интерфейсе «токовая петля» используется диапазон изменения тока от 4 до 20 мА?
- 7. Чем отличаются режимы обмена информацией дуплексный, полудуплексный и симплексный?
- 8. Какие параметры имеет нормированный сигнал напряжения в системе ГСП?

Тема 7. Пневматические и гидравлические системы автоматизации устройства

Перечень изучаемых вопросов:

Пневматические системы автоматизации (ПСА). Структура ПСА. Унифицированные пневмосигналы. Основные законы в пневматике низкого давления. Пневматические сопротивления и емкости. Простейшие пневматические схемы и передаточные функции. Двух- и четырехвходовые операционные усилители давления. Пневмоемкости. Простейшая пневматическая цепь, состоящая из пневмосопротивления и пневмоемкости. Передаточная функция и область применения. Исполнительные устройства ПСА: мембраны и сильфоны. Сложные элементы ПСА: пневмокамеры и дроссельные делители. Пневматическая схема. Передаточные функции. Схема пневмоусилителя давления. Релейные пневмоэлементы. Стабилизатор давления с использованием конструкции «сопло-заслонка». Элементы и устройства струйной автоматики. Сравнение элементов пневмоавтоматики с элементами электроавтоматики. Преимущества и недостатки.

Пневмоавтоматика фирм Festo, Camozzi. Классификация и назначение устройств.

Гидравлические исполнительные устройства. Принцип действия и управление.

Рекомендуемая литература: [6].

Контрольные вопросы:

- 1. Какие параметры имеет питающее давление воздуха известных фирм, выпускающие ПСА?
- 2. Какие требования предъявляются воздуху ПСА?
- 3. Что такое унифицированные сигнал ПСА?
- 4. Как выглядит простейшая пневматическая цепь?
- 5. Какие исполнительные устройства применяются в ПСА?
- 6. Как работает пневмоусилитель давления?
- 7. Какие характеристики имеют ПСА фирм Festo и Camozzi?
- 8. Где применяются ПСА?

Тема 8. Типовые структуры построения ТСАиУ

Перечень изучаемых вопросов:

Способы соединения ТСАиУ в сеть: радиальный, каскадный, магистральный. Информационная, программная, алгоритмическая, конструктивная совместимости разных типов ТСА и У.

Рекомендуемая литература: [1], гл. 5, [2], [3], [6-14].

Контрольные вопросы:

- 1. Как выглядит радиальный способ подключения ТСАиУ?
- 2. Где используется каскадный способ подключения ТСАиУ?
- 3. Какие используются интерфейсы для соединения ТСАиУ магистральным (шинным) способом?
- 4. Что такое информационная совместимость ТСАиУ?
- 5. Зачем нужна или не нужна программная совместимость ТСАиУ?
- 6. Что такое алгоритмическая совместимость технических средств автоматизации?
- 7. Какие преимущества могут быть при использовании конструктивной совместимости приборов?

4. Методические указания по выполнению лабораторных занятий

Особое место в структуре дисциплины занимает практикум, включающий в себя 6 лабораторных работ.

Таблица 3 - Объем (трудоёмкость освоения) и структура ЛЗ

Номер	Содержание лабораторного занятия	Очная форма, ч	Заоч- ная форма, ч
1	Синтез однотактных систем управления на основе цифровой логики	4	2
1	Синтез многотактных технических средств автоматизации	3	1
4	Исследование 2- и 3-х позиционного регулятора температуры TPM-3 управления термокамерой	2	1
4	Исследование цифрового ПИД - регулятора	4	
4	Исследование таймера программно-временного управления нагрузкой	2	
6	Исследование дистанционно управляемой заслонки жидкости	1	
	Итого:	16	4

Лабораторный практикум проводится в лабораториях 345, 347 кафедры цифровых систем и автоматики, оснащенных лабораторными стендами по данной дисциплине, а также двумя персональными компьютерами с выходом в Internet. Студент в ходе лабораторного практикума согласно методическим указаниям и заданию преподавателя выполняет лабораторные работы в соответствии с методическими указаниями.

5. Методические указания по выполнению практических занятий

Практические занятия направлены на изучение принципов работы ТСАиУ и выполнения необходимых расчетов (см. табл. 4).

Таблица 4 - Объем (трудоёмкость освоения) и структура ПЗ

Номер темы	Содержание практического занятия	Очная форма, ч	Заочная форма, ч
1	Синтез однотактных и многотактных схем	4	2
4	Изучение программирования 2-х и 3-х позиционного регуляторов	2	2
4	Изучение программирования цифрового ПИД - регулятора	6	
6	Изучения интерфейсов и протоколов ТСАиУ	2	
И	того:	14	4

Практические занятия проводятся в лабораториях 345, 347 кафедры цифровых систем и автоматики, оснащенных лабораторными стендами по данной дисциплине, а также двумя персональными компьютерами с выходом в Internet.

6. Методические указания по выполнению самостоятельной работы

Самостоятельная работа студентов (СРС) по дисциплине, а также работа в ЭИОС университета может проводиться в том числе в компьютерном классе и лаборатории автоматизированного электропривода (лаб. 143а, главный учебный корпус), оснащенным персональными компьютерами с выходом в сеть Интернет. В табл. 5 показано содержание СРС.

Таблица 5 - Объем (трудоёмкость освоения) и формы СРС

№	Вид (содержание) СРС	Кол-во часов		Форма контроля, ат-	
		очная форма	заочная форма	тестации	
				Текущий контроль:	
	Освоение теоретического учебного материала (в т.ч. подготовка к лабораторным занятиям)	61,85	60	- контроль на лекци-	
1				ях;	
				- защита лаборатор-	
				ных работ	
				Текущий контроль:	
2	Контрольная работа		31,5	-защита контроль-	
				ной работы	
	Итого	61,85	91,5		

В качестве задания для контрольной работы студентов заочной формы обучения выбираются (по указанию преподавателя) два вопроса из перечня контрольных вопросов по дисциплине (п. 8.2).

7. Методические указания по проведению занятий и освоению дисциплины

При разработке образовательной технологии организации учебного процесса по изучению дисциплины основной упор сделан на соединение активной и интерактивной форм обучения. Интерактивная форма позволяет студентам проявить самостоятельность в освоении теоретического материала и овладении практическими навыками, формирует интерес и позитивную мотивацию к учебе.

В ходе изучения дисциплины внимание студентов постоянно акцентируется не только на теоретическом аспекте проектирования объектов и систем автоматизации технологических процессов и производств, но и их практическом применении в современных высокотехнологичных производствах. Для успешного освоения дисциплины необходимо ознакомиться с базовыми понятиями об объектах и системах автоматизации технологических процессов и производств.

В ходе лекционных занятий студенту следует вести конспектирование учебного материала. На лекциях изложению нового материала предшествуют обсуждение предыдущей темы с целью восстановления и закрепления студентами изученного теоретического материала и ответы на вопросы студентов. При проведении занятий в интерактивной форме важно участвовать в процессе обсуждения

и решения поставленных задач, связанных с выбором ТСАиУ, настройкой их параметров и подключением к сетевым технологиям.

В конце лекции выделяется время для ответов на вопросы по текущему материалу и его обсуждению. Для закрепления изученного материала, определения «пробелов» в знаниях студентов на лекциях проводится контроль (устный опрос). Активность студентов и проявленные знания при обсуждении материала и устном опросе учитываются при текущей и промежуточной (заключительной) аттестации по дисциплине.

Самостоятельная работа студентов призвана закрепить теоретические знания и практические навыки, полученные студентами на лекциях, в ходе лабораторных и практических занятий и проводится с целью:

- систематизации и закрепления полученных теоретических знаний и практических умений студентов;
 - углубления и расширения теоретических знаний;
 - формирования умений использовать специальную литературу.

8. Требования к аттестации по дисциплине

8.1. Текущая аттестация

Текущая аттестация (текущий контроль) проводится с целью оценки освоения теоретического учебного материала, в том числе в рамках самостоятельной работы студента (п. 6).

Контроль на лекциях по отдельным темам используются для оценки освоения первой и второй тем дисциплины. Контроль производится в виде устного опроса.

Типовые контрольные вопросы для устного опроса на лекциях по отдельным темам:

Тема 1. Основные принципы построения ТСАиУ

- 1. В чем разница между непрерывными и дискретными технологическими процессами?
- 2. Какие объекты управления называются динамическими?
- 3. Какие объекты управления называются статическими?
- 4. Какие системы называются оптимальными и адаптивными?
- 5. Что такое оптимальные ТСАиУ?
- 6. Какие используются принципы автоматического управления в ТСАиУ?

Тема 2. Датчики и коммутационные устройства ТСАиУ

- 1. Какие коммутационные устройства используются ТСАиУ?
- 2. На каком принципе работают датчики давления с интерфейсом?

- 3. Какой принцип работы полупроводниковых тензометров?
- 4. Где применяются датчики, работающие на эффекте Холла?
- 5. Каким образом можно ускорить или замедлить срабатывание электромагнитных реле?

Текущий контроль в виде защиты лабораторных работ (см. таблицу 3) проводится на лабораторном практикуме, целью которого является формирование умений и навыков по проектированию и эксплуатации ТСАиУ. Защита лабораторной работы осуществляется по результатам выполненного задания и ответов на контрольные вопросы.

Студент, самостоятельно выполнивший задание и правильно ответивший на контрольные вопросы, получает по лабораторной работе оценку «зачтено».

Текущий контроль практических занятий осуществляется проверкой выполнения типовых заданий (см. табл. 4). Контроль производится по выбору преподавателя в виде устного опроса (для ограниченного числа студентов) или письменного тестирования для всех студентов группы.

С целью контроля качества самостоятельной работы студентов заочной формы запланировано выполнение и защита контрольной работы. Система оценивания и критерии оценки контрольной работы приведены в табл. 6.

Таблица 6 - Система оценивания и критерии оценки контрольной работы

Таолица (Система оценок			
Критерий	2	3	4	5
	«неудовлетвори- тельно»	«удовлетвори- тельно»	«хорошо»	«отлично»
	«не зачтено»		«зачтено»	
1 Работа с ин- формацией	Не в состоянии находить необходимую информацию, либо в состоянии находить отдельные фрагменты информации в рамках поставленной задачи	Может найти необходимую информацию в рамках поставленной задачи	Может найти, интерпретировать и систематизировать необходимую информацию в рамках поставленной задачи	Может найти, систематизировать необходимую информацию, а также выявить новые, дополнительные источники информации в рамках поставленной задачи
2 Научное	Не может делать	В состоянии	В состоянии осу-	В состоянии
осмысление	научно коррект-	осуществлять	ществлять система-	осуществлять
изучаемого яв-	ных выводов из	научно коррект-	тический и научно	систематиче-
ления, процесса,	имеющихся у него	ный анализ	корректный анализ	ский и науч-
объекта	сведений, в состо-	предоставленной	предоставленной	но-
	янии проанализи-	информации	информации, во-	корректный
	ровать только не-		влекает в исследо-	анализ предо-
	которые из име-		вание новые реле-	ставленной
	ющихся у него		вантные задаче	информации,

	Система оценок			
Критерий	2	3	4	5
	«неудовлетвори- тельно»	«удовлетвори- тельно»	«хорошо»	«отлично»
	«не зачтено»		«зачтено»	
	сведений		данные	вовлекает в исследование новые релевантные поставленной
				задаче дан- ные, предла- гает новые ракурсы по- ставленной задачи
3 Освоение	В состоянии ре-	В состоянии ре-	В состоянии решать	Не только
стандартных	шать только	шать поставлен-	поставленные зада-	владеет алго-
алгоритмов ре- шения профес- сиональных за-	фрагменты по- ставленной задачи в соответствии с	ные задачи в соответствии с заданным алго-	чи в соответствии с заданным алгоритмом, понимает ос-	ритмом и понимает его основы, но и
дач	заданным алгоритмом, не освоил предложенный алгоритм, допускает ошибки	ритмом	новы предложенно-го алгоритма	предлагает новые решения в рамках поставленной задачи

8.2. Промежуточная аттестация по дисциплине

Промежуточная (заключительная) аттестация по дисциплине проводится в форме зачета. К зачету допускаются студенты:

- выполнившие и защитившие все лабораторные работы, предусмотренные данным положением (получившим положительную оценку по результатам лабораторного практикума);
- получившие положительную оценку по результатам выполнения практических занятий;
- имеющие положительную оценку («зачтено») по результатам устного опроса или письменного тестирования для всех студентов группы;
- выполнившие контрольную работу (получившие оценку «зачтено» по контрольной работе) для студентов заочной формы.

В случае отсутствия на более чем 30% лекционных занятий для получения оценки «зачтено» студент должен ответить на один из контрольных вопросов по дисциплине или успешно пройти тестирование (табл. 7).

Таблица 7 — Система оценок и критерии выставления оценки при прохождении тестирования или ответа на контрольные вопросы

Критерий	Система оценок			
		Процент правиль	ных ответов	
	0-40%	41-60%	61-80 %	81-100 %
	«не зачтено»		«зачтено»	
1 Системность	Обладает частич-	Обладает мини-	Обладает	Обладает пол-
и полнота зна-	ными и разрознен-	мальным набором	набором знаний,	нотой знаний и
ний в отноше-	ными знаниями,	знаний, необхо-	достаточным для	системным
нии изучаемых	которые не может	димым для си-	системного	взглядом на
объектов	научно- корректно	стемного взгляда	взгляда на изу-	изучаемый объ-
	связывать между	на изучаемый	чаемый объект	ект
	собой (только неко-	объект		
	торые из которых			
	может связывать			
	между собой)			
2 Освоение	В состоянии решать	В состоянии ре-	В состоянии ре-	Не только вла-
стандартных	только фрагменты	шать поставлен-	шать поставлен-	деет алгорит-
алгоритмов	поставленной зада-	ные задачи в со-	ные задачи в со-	мом и понимает
решения про-	чи в соответствии с	ответствии с за-	ответствии с за-	его основы, но
фессиональных	заданным алгорит-	данным алгорит-	данным алго-	и предлагает
задач	мом, не освоил	MOM	ритмом, понима-	новые решения
	предложенный ал-		ет основы пред-	в рамках по-
	горитм, допускает		ложенного алго-	ставленной за-
	ошибки		ритма	дачи

Примерный перечень контрольных вопросов:

- 1. Определение TCA и технического процесса. Этапы развития. Технологические и информационные процессы. Современное состояние TCA в стране и за рубежом.
- 2. Основные принципы управления по возмущению и отклонению. Принцип обратной связи. Передаточная функция. Примеры систем.
- 3. Виды и назначение испытательных сигналов. Статические и динамические характеристики технологического процесса.
- 4. Датчики, применяемые в TCA. Основные технические требования. Перспективы развития. Специфические датчики, применяемые в системах TCA.
- 5. Электромагнитные коммутационные устройства. Элементная база. Характеристики. Область применения и перспективы развития.
- 6. Электронные коммутационные устройства. Элементная база. Преимущества и недостатки перед электромагнитными. Область применения и перспективы развития.
- 7. Исполнительные устройства. Назначение. Место исполнительного устройства в типовой системе управления. Состав и область примене-

- ния исполнительного устройства электромоторного типа. Техническая характеристика.
- 8. Исполнительное устройство электромагнитного типа. Конструкция и принцип работы. Схема управления исполнительным устройством. Область применения.
- 9. ПИД регуляторы. Область применения. Основные законы регулирования. Поведение П-, ПИ-, ПД- и ПИД регуляторов при подаче на их вход единичного скачка и некоторого аналогового сигнала.
- 10. Передаточные функции и переходные характеристики П- и ПИ- регуляторов. Параметры настройки. Область применения.
- 11. Передаточные функции и переходные характеристики ПД- и ПИД- регуляторов. Параметры настройки. Область применения.
- 12. Передаточные функции статических и астатических объектов. Понятие об устойчивости объектов. Показатели качества регулирования.
- 13. Выбор типа непрерывного регулятора и порядок настройки параметров.
- 14. Принцип работы 2-позиционного регулятора. Характеристики. Область применения.
- 15. Принцип работы 3-позиционного регулятора. Характеристики. Область применения.
- 16. Устройство программно-временного управления нагрузкой. Алгоритм работы. Область применения.
- 17. Позиционно импульсный регулятор. Принцип действия. Характеристики. Область применения.
- 18. Использование импульсного регулятора для замены непрерывного. Преимущества и недостатки такой замены. Технологические процессы, где такая замена обоснована. Принцип безударного перехода регуляторов с режима на режим.
- 19. Использование регулятора ТРМ для 2-позиционного управления вентилятором и нагревателем.
- 20. Использование регулятора ТРМ для 3-позиционного регулирования температуры.
- 21. Использование позиционного регулятора ТРМ для управления заслонкой подачи теплоносителя. Реализация ПИД закона регулирования импульсным способом.
- 22. Схема подключения УЗО (устройство защитного отключения) для защиты асинхронных электродвигателей от аварийных режимов.
- 23. Преобразователи сигналов. Согласование цифровых микросхем технологий ТТЛ и КМОП. Схемы, особенности и ограничения. Перечень отечественных серий микросхем.

- 24. Согласование операционных усилителей и компараторов с микросхемами ТТЛ, КМОП.
- 25. Согласование микросхем ТТЛ с интерфейсом RS-232C.
- 26. Способы дискретного управления разнополярной нагрузкой от микросхем. Использование механических коммутаторов для ввода сигналов в систему. Устранение «дребезга» контактов. Пример схемы.
- 27. Цифроаналоговый преобразователь (ЦАП). Основные параметры. Смещенный двоичный код. Область применения.
- 28. Функциональная схема типового ЦАП. Назначение элементов. Таблица числовых значений.
- 29. Аналого-цифровой преобразователь (АЦП). Основные параметры. Дополнительный двоичный код. Область применения.
- 30. Модульный принцип унификации систем автоматизации и управления. Способы соединения ТСА для приема, передачи и обработки информации (автономный, радиальный, каскадный и магистральный).
- 31. Формат асинхронной передачи информации стандарта RS-232C.
- 32. Уровни сигналов интерфейса RS-485. Принцип смещения. Соединение нескольких TCA в сеть. Защита устройств от перенапряжения в линии связи. Дополнительные меры защиты от помех.

9. Заключение

Освоение дисциплины «Технические средства автоматизации и управления» является одним из основополагающих шагов к формированию будущего специалиста в области автоматизации технологических процессов и производств. Приобретенные в ходе изучения дисциплины знания, умения и навыки будут углубляться и совершенствоваться в процессе дальнейшего обучения и могут быть применены в профессиональной деятельности.

10. Библиографический список

Основная литература:

- 1. Технические средства автоматизации и управления : учебник для вузов / О.С. Колосков [и др.] ; под общей редакцией О.С. Колоскова. Москва : Издательство Юрайт, 2022. 291 с. (Высшее образование). Текст : непосредственный. ISBN 978-5-9916-8208-4
- 2. Рачков, М. Ю. Технические средства автоматизации : учебник для вузов / М. Ю. Рачков. 2-е изд., испр. и доп. Москва : Издательство Юрайт, 2019. —182 с. (Бакалавр. Академический курс). Текст : непосредственный. Технические средства автоматизации : учебник для вузов / М. Ю. Рачков. 2-е изд., испр. и доп. Москва : Издательство Юрайт, 2019. 182 с. (Бакалавр. Академический курс). Текст : непосредственный. ISBN 978-5-534-11644-1

Дополнительная литература:

- 3. Благовещенская, М.М. Информационные технологии систем управления технологическими процессами: учеб. / М. М. Благовещенская, Л. А. Злобин. Москва: Высшая школа, 2005. 768 с.
- 4. Старостин, А. А. Технические средства автоматизации и управления : учеб. пособие / А. А. Старостин, А. В. Лаптева. Екатеринбург : Изд-во Урал. ун-та, 2015. 168 с. ISBN 978-5-7996-1498-0
- 5. Елизаров И.А., Мартемьянов Ю.Ф., Схиртладзе А.Г., Фролов С.В. Технические средства автоматизации. Программно-технические комплексы и контроллеры: Учебное пособие. Москва: «Издательство Машиностроение-1», 2004. 180 с.
- 6. Технические средства автоматизации. Ч. 1. Пневматическая ветвь: учеб. пособие / М.М. Мордасов, Д.М. Мордасов, А.В. Трофимов, А.А. Чуриков. Тамбов: Изд-во Тамб. гос. техн. ун-та, 2005, 168 с.

Учебно-методические пособия:

7. Дуркин, В. В. Оформление текстовых и графических учебных документов в соответствии с требованиями ЕСКД: учебно-методическое пособие / В. В. Дуркин; Новосибирский государственный технический университет. — Новосибирск: Новосибирский государственный технический университет, 2019. — 60 с. (ЭБС «Университетская библиотека онлайн»).

Интернет-ресурсы:

Ссылки на журналы в области проектирования объектов и систем автоматизации:

- 8. Сайт КГТУ http://klgtu.ru
- 9. Современные технологии автоматизации http://www.cta.ru/;
- 10. Современные технологии автоматизации http://www.cta.ru/;
- 11. Портал «Мир компьютерной автоматизации» http://www.mka.ru/
- 12. Учебники и учебные пособия:
- http:// http://lib-bkm.ru/publ/31-1-0-656;
- http://www.myshared.ru/slide/1196981/;
- http://electroprivod.ru/literatura.htm

Локальный электронный методический материал

Александр Николаевич Румянцев

Технические средства автоматизации и управления

Редактор Г.А. Смирнова

Уч.-изд. л. 1,4. Печ. л. 1,4

Издательство федерального государственного бюджетного образовательного учреждения высшего образования «Калининградский государственный технический университет». 236022, Калининград, Советский проспект, 1